

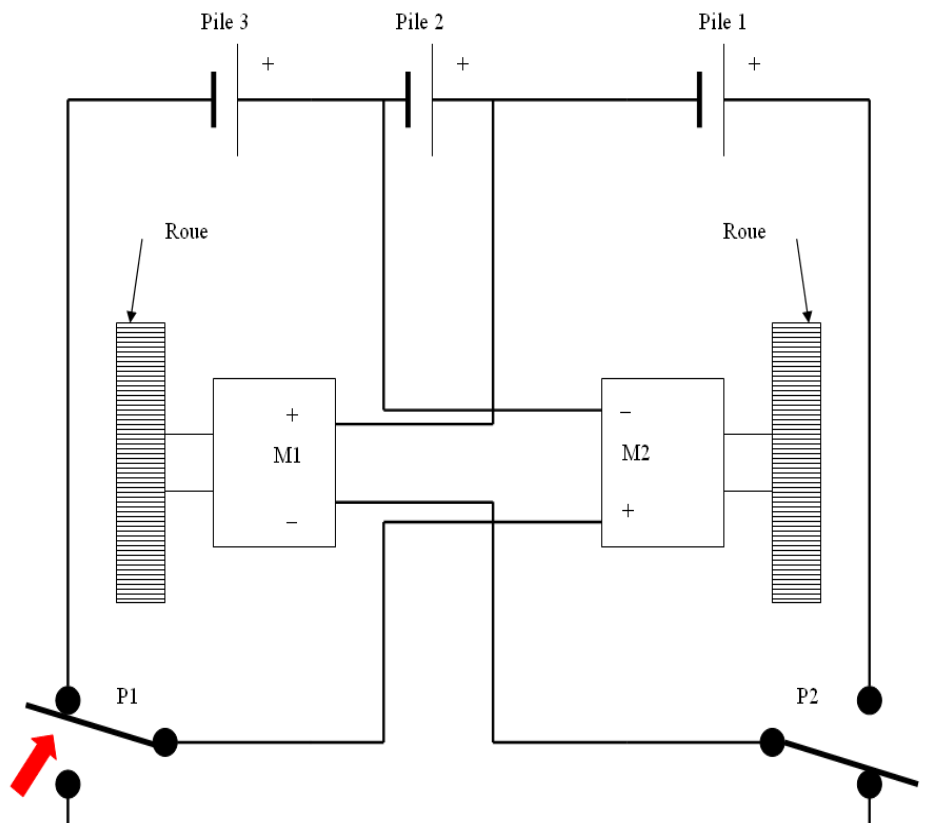
3° cas: Le robot a rencontré un seul obstacle.

Repasser en trait continu rouge épais les fils parcourus par le courant.

Tracer les flèches montrant le sens de rotation des roues. Si une des roues ne tourne pas, écrire "fixe".

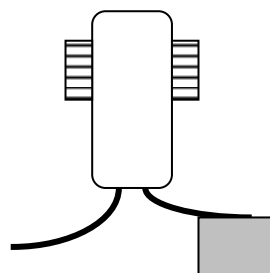
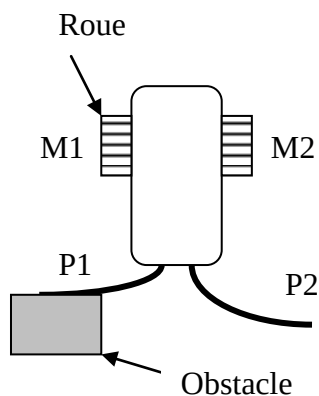
P1 actionné : ☐ oui ☐ non
P2 actionné : ☐ oui ☐ non

Moteur 1 : avance ☐ recule ☐
Moteur 2 : avance ☐ recule ☐

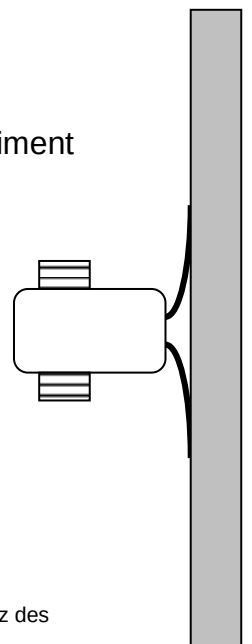


Bilan

Dans les 2 cas ci-dessous, dessiner les trajectoires du robot :
-Au moment du recul.
-Au retour en avant après s'être dégagé.



Dans le cas ci-contre, le robot parviendra-t-il à contourner l'obstacle ou va-t-il indéfiniment reculer et avancer ? Justifiez votre réponse.



Aide: dans l'absolu (la perfection), le robot avancerait et reculerait en ligne droite sans arrêt, jusqu'à usure des piles. Découvrez des imperfections, des déséquilibres, qui amèneraient le robot à ne pas reculer selon une ligne droite parfaite.